

第25回全国高等学校ロボット競技大会秋田大会 記録用紙

組
コース

ゼッケン
学校名
チーム名

暫定版 2017/08/21
訂正箇所
・ 100点満点→900点満点へ
・ 車検係の「否」の場合の文言を訂正

車検 (車検係が記入)

「否」の場合は車検審判を呼び、車検審判が「合計得点欄」に「失格」を記入

リモコン型ロボット

重量
寸法

合	・	否		kg	14kg以内
合	・	否			

車検

合	・	否
---	---	---

自立型ロボット

重量
寸法

合	・	否		kg	8kg以内	8kg
合	・	否				

※動作しなかった場合○で囲む(下記参照)

車検係サイン
競技者サイン

競技 (主審記入)

竿燈にかけられたアイテム

稲穂(赤)

	本	× 20 点		点
--	---	--------	--	---

きりたんぼ(黒)

	本	× 10 点		点
--	---	--------	--	---

(ア)小計

	点
--	---

☐

竿燈及びスギッチが妙技エリア内に収まっていない

(ア)のまま

①

☐

竿燈及びスギッチが妙技エリア内に収まった

(ア)×2倍

	点
--	---

自立型ロボットが動作したか

☐

動作しなかった

(自立型ロボットの重量が8kgになる)

自立型ロボットが堰エリアを通過した場合

☐

通過していない

0点

②

☐

通過した

20点

	点
--	---

自立型ロボットが水田エリアに下りた場合

☐

下りていない

0点

☐

1箇所

20点

③

☐

2箇所

40点

	点
--	---

パーフェクトを達成した場合の
妙技ポイント

(イ)

☐

達成した

120点

④

(ウ)

☐

達成しなかった

0点

	点
--	---

⑤

稲穂置場に置かれた稲穂

	本
--	---

× 5点

	点
--	---

(ウ)の場合のみ

	点
--	---

合計得点=①+②+③+④+⑤

	点
--	---

競技時間

(900点満点の場合のみ記入)

	分	秒
--	---	---

失格

☐

理由など

--

競技者サイン

主審サイン

備考

--

競技者サイン

審判サイン

入力確認

記入事項確認者サイン

--

PC入力者サイン

--

最終確認者サイン

--